

Nom :

Prénom :

Classe :

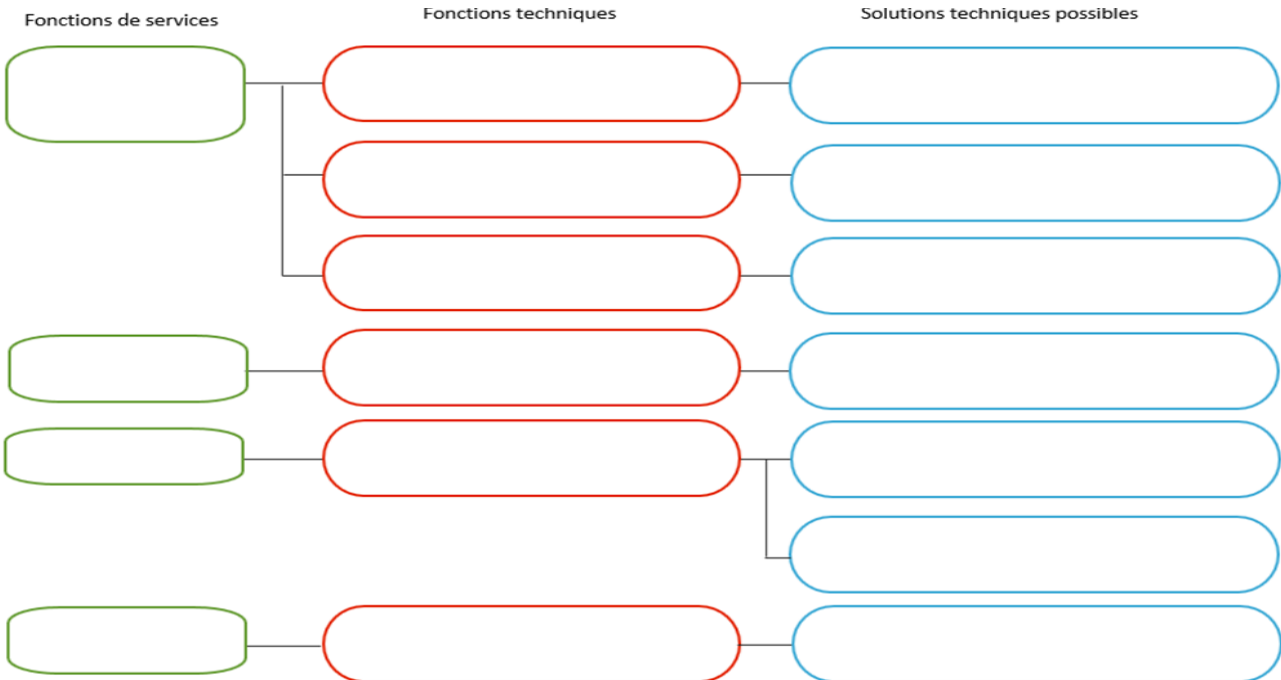
ÉTAPE 3 : RECHERCHE DES SOLUTIONS



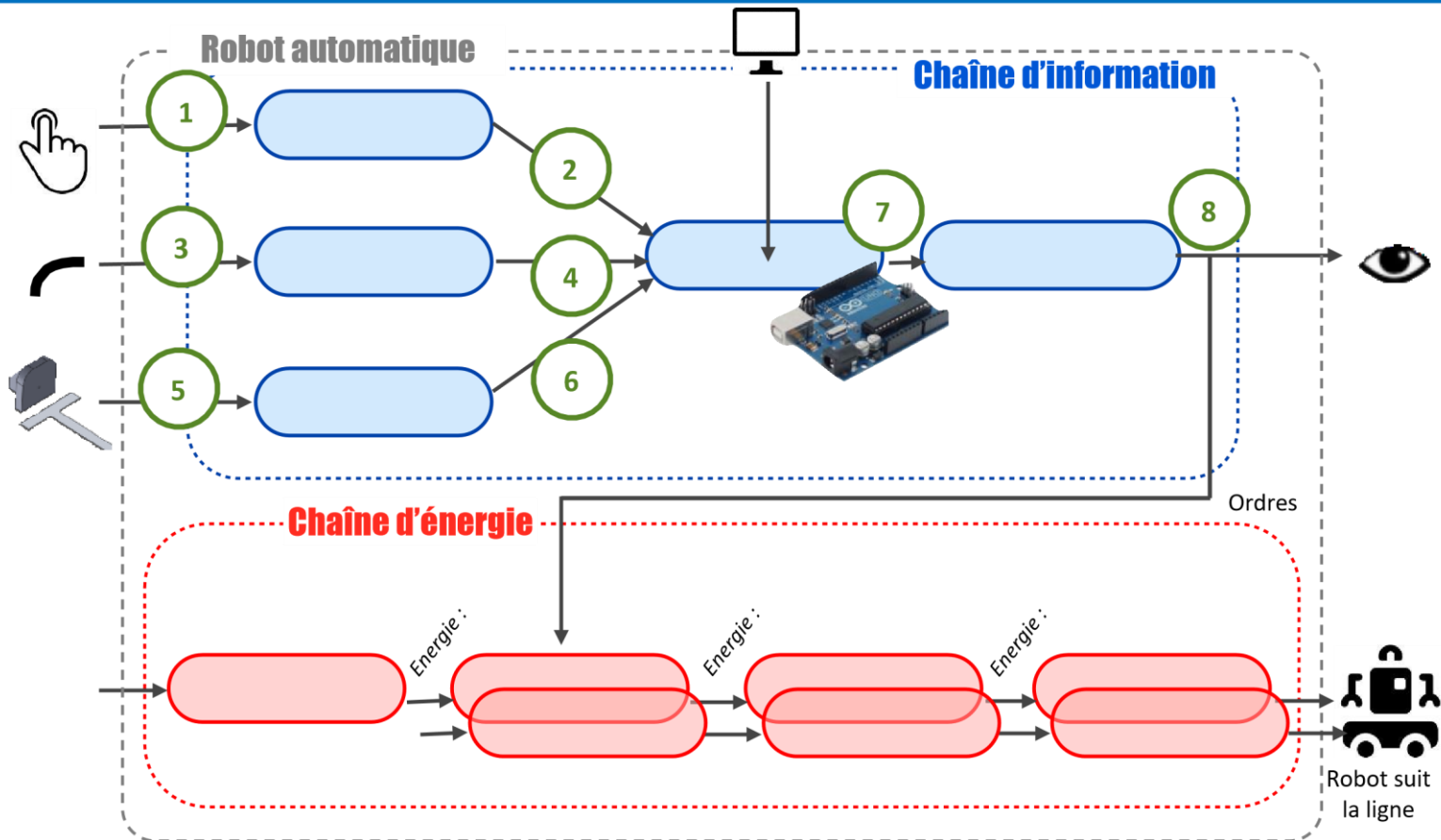
La recherche des solutions possibles



TECHNOLOGIE



Choix des solutions et description du fonctionnement



1 Information :

Information :

Type d'information : ☐ Logique ☐ Analogique

Type de Signal : ☐ Numérique ☐ Analogique

Transport :

3 Information :

Information :

Type d'information : ☐ Logique ☐ Analogique

Type de Signal : ☐ Numérique ☐ Analogique

Transport :

5 Information :

Information :

Type d'information : ☐ Logique ☐ Analogique

Type de Signal : ☐ Numérique ☐ Analogique

Transport :

7 Information :

Type d'information : ☐ Logique ☐ Analogique

Type de Signal : ☐ Numérique ☐ Analogique

Transport :

Information :

Type d'information : ☐ Logique ☐ Analogique

Type de Signal : ☐ Numérique ☐ Analogique

Transport :

Description du fonctionnement du robot

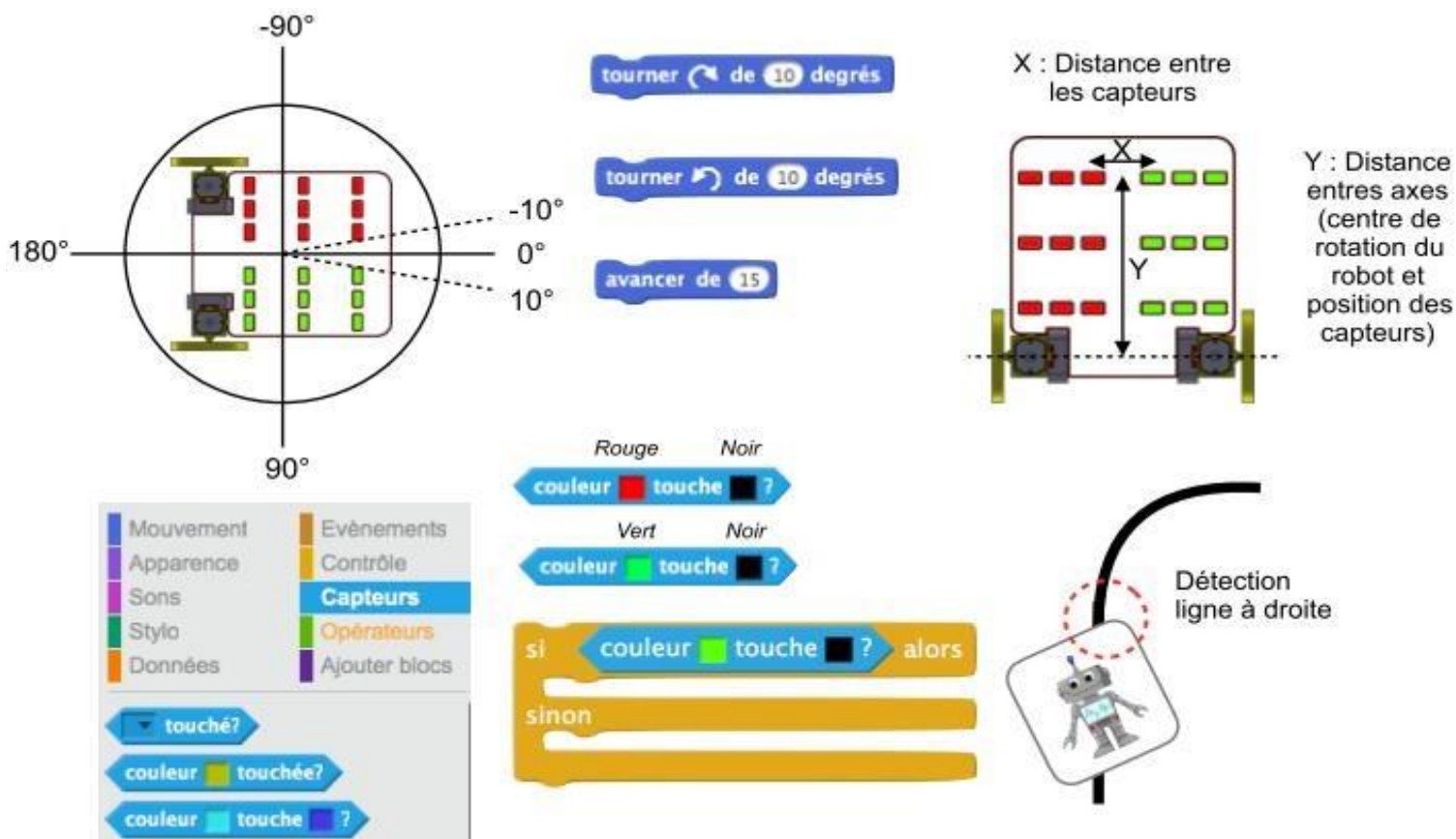
Fin de circuit ?	Demande de démarrer ?	Ligne à gauche ?	Ligne à droite ?	Moteur Gauche	Moteur Droit
0	0	0	0		
0	1				
0	1				
0	1				
0	1				
1	x				

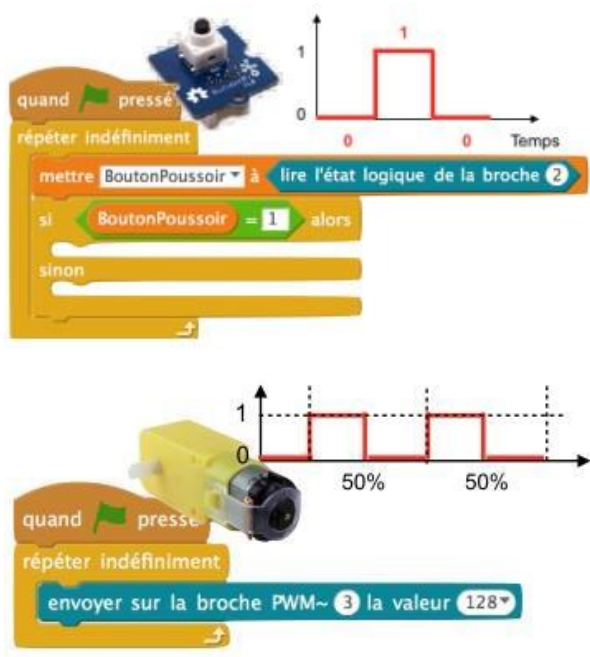
Evènements	Actions

Description par algorithme

Début

Simuler le fonctionnement du robot





Ports		Solutions techniques
Numériques Digitaux	D2	
	D3 (PWM)	
	D4	
	D5 (PWM)	Moteur
	D6 (PWM)	Moteur
	D7	
	D8	
	D9 (PWM)	
Analogiques	A0	
	A1	
	A2	
	A3	
I2C		

Programmer un système embarqué : le robot

