

# COMMENT COMMUNIQUER LES INFORMATIONS À DISTANCE ?

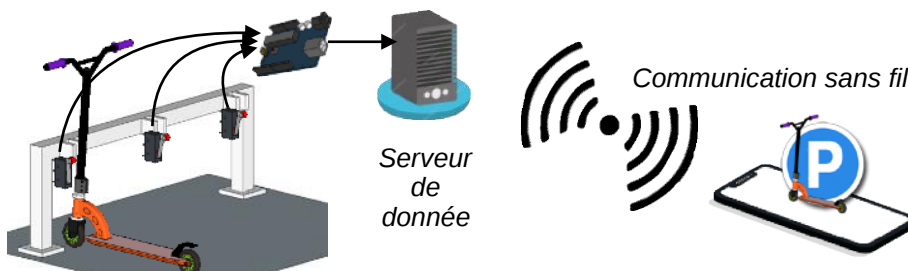


Nom prénom :



<https://youtu.be/85qWTjQ-M-o>

## CHOIX D'UNE SOLUTION TECHNIQUE



Fonction principale

Fonctions techniques

Solutions techniques

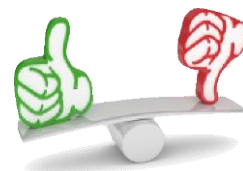
Doit permettre d'indiquer à distance si une place de parking est disponible

Indiquer si une trottinette est présente sur la place de parking

Détecteurs fin de course

Gérer les informations

Interface programmable



|  |  |
|--|--|
|  |  |
|  |  |
|  |  |
|  |  |
|  |  |

Choix et justification de la solution retenue

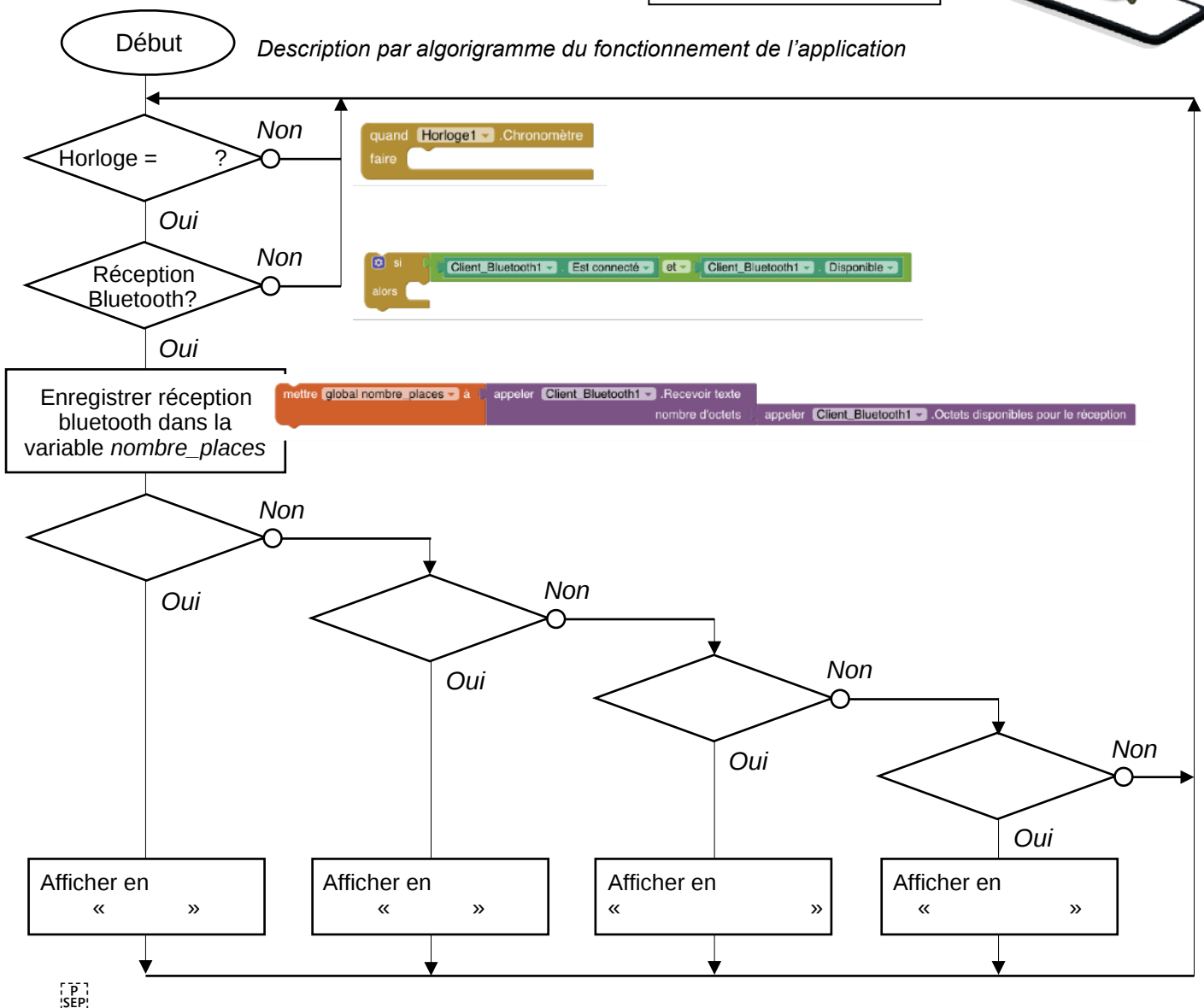
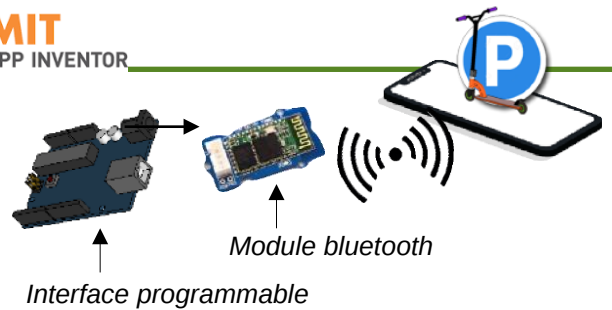
# DESCRIPTION DU PROGRAMME DE L'APPLICATION



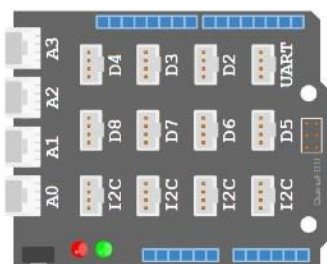
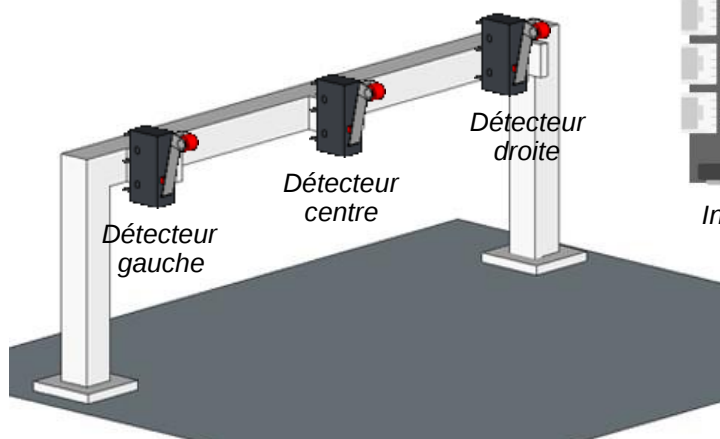
MIT  
APP INVENTOR



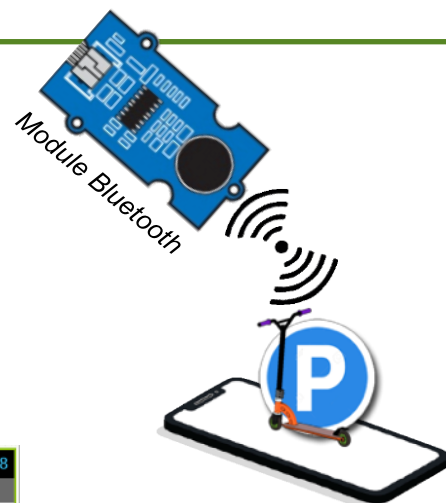
Dans le cadre de l'activité en classe, n'ayant pas à disposition le matériel nécessaire : l'interface programmable communique directement avec l'application via un module bluetooth.



## CÂBLAGE SUR LA MAQUETTE



Interface programmable



| Ports | Solutions techniques             |
|-------|----------------------------------|
| D2    | Détecteur fin de course (droite) |
| D3    | Détecteur fin de course (centre) |
| D4    | Détecteur fin de course (gauche) |
| D5    |                                  |
| D6    |                                  |
| D7    |                                  |
| D8    |                                  |



Application Android eTrott

## MODIFICATION DU PROGRAMME DE L'INTERFACE PROGRAMMABLE



Instruction pour communiquer une valeur ou variable par Bluetooth

BT: envoyer  de valeur  sur le port

Nom de la variable qui transporte l'information

Valeur de la variable

Port où est branché le module Bluetooth

Programme dans l'interface programmable

```

    UNO et Grove - générer le code
    mettre Dispo à [ ]
    répéter indéfiniment
        mettre Capteur_Droite à Lire l'état logique Capteur Droit sur la broche D2
        mettre Capteur_Centre à Lire l'état logique Capteur Centre sur la broche D3
        mettre Capteur_Gauche à Lire l'état logique Capteur Gauche sur la broche D4
        mettre Dispo à 3 - Capteur_Gauche + Capteur_Centre + Capteur_Droite
        BT: envoyer [ ] de valeur [ ] sur le port [ ]
        attendre [ ] secondes
    
```